#### Gluing infinitely many minimal surfaces together

Martin Traizet

12 novembre 2010

・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・

1. Breaking periodicity of periodic minimal surfaces.

- 2. Non compact Riemann surfaces.
- 3. Balancing and discrete analysis on graphs.

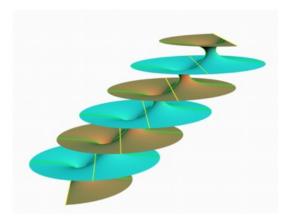
1. Breaking periodicity of periodic minimal surfaces

# Example 1 : Adding handles to Riemann examples (w/ F. Morabito)

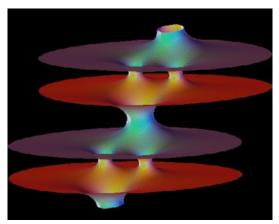
◆□▶ ◆□▶ ◆豆▶ ◆豆▶ □目 - のへぐ

# Example 1 : Adding handles to Riemann examples (w/ F. Morabito)

◆□▶ ◆圖▶ ◆臣▶ ◆臣▶ ─ 臣

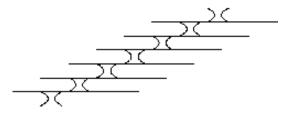


Riemann minimal example (picture by Matthias Weber)

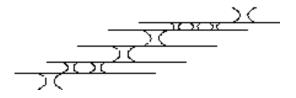


# Riemann example with handles (F. Wei 90's) (picture by Matthias Weber)

(日) (同) (日) (日)



▲□▶ ▲圖▶ ▲≣▶ ▲≣▶ = = の�?



 $\cdots 1, 2, 1, 1, 3, 1, \cdots$ 



 $n_k$  = number of necks at level k,  $k \in \mathbb{Z}$ .

#### Claim

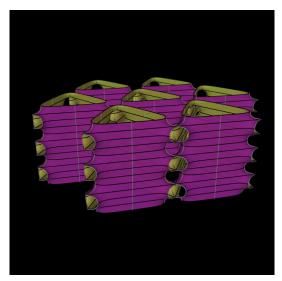
It works provided

- ▶  $(n_k)_{k \in \mathbb{Z}}$  is bounded
- ►  $\forall k \in \mathbb{Z}$ ,  $(n_k 1)(n_{k+1} 1) = 0$

Example 2 : flips on Schwartz H surface

▲□▶ ▲圖▶ ★園▶ ★園▶ - 園 - のへで

## Example 2 : flips on Schwartz H surface

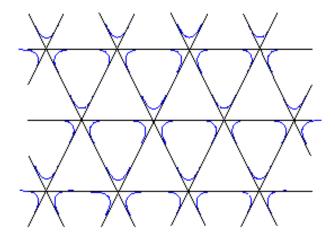


# Schwartz triply periodic *H*-surface (picture by Matthias Weber)

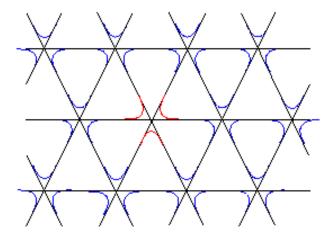
・ロト ・聞ト ・ヨト ・ヨト

э

Construction of the H surface by desingularisation (R. Younes (2009) for the periodic case)

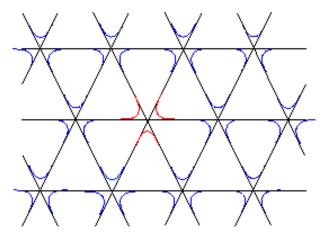


# Breaking horizontal periodicity



◆□▶ ◆□▶ ◆三▶ ◆三▶ ○□ のへで

## Breaking horizontal periodicity



◆□▶ ◆□▶ ◆三▶ ◆三▶ 三三 のへで

Claim I can flip at a finite number of vertices.

### 2. Non-compact Riemann surfaces

・ロト・4日ト・4日ト・4日ト ヨージへで

#### Weierstrass representation

$$\psi(z) = \operatorname{\mathsf{Re}} \int_{z_0}^z (\phi_1, \phi_2, \phi_3)$$

 $\phi_1,\phi_2,\phi_3$  : holomorphic 1-forms on a Riemann surface  $\Sigma$ 

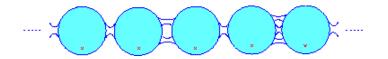
#### Weierstrass representation

$$\psi(z) = \operatorname{Re} \int_{z_0}^{z} (\phi_1, \phi_2, \phi_3)$$

 $\phi_1,\phi_2,\phi_3$  : holomorphic 1-forms on a Riemann surface  $\Sigma$ 

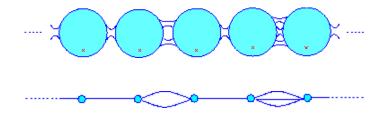
$$\begin{split} \phi_1^2 + \phi_2^2 + \phi_3^2 &= 0 \\ |\phi_1|^2 + |\phi_2|^2 + |\phi_3|^2 > 0 \\ \text{Re} \int_{\gamma} \phi_i &= 0 \quad \forall \gamma \in H_1(\Sigma) \end{split}$$

#### Conformal model for Riemann with handles



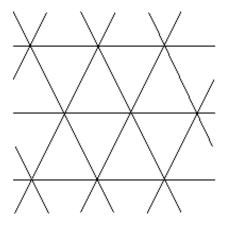


#### Conformal model for Riemann with handles



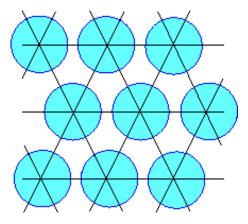
▲□▶ ▲□▶ ▲注▶ ▲注▶ 注目 のへで

## Conformal model for Schwartz H-surface



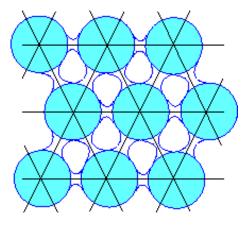
◆□ > ◆□ > ◆臣 > ◆臣 > ○臣 ○ のへで

#### Conformal model for Schwartz H-surface



◆□▶ ◆□▶ ◆三▶ ◆三▶ ○○ ○○

#### Conformal model for Schwartz H-surface



 $\Gamma = (V, E)$  oriented graph (possibly infinite)



 $\Gamma = (V, E)$  oriented graph (possibly infinite) For each  $v \in V$ , consider a Riemann sphere  $\overline{\mathbb{C}}_{v}$ .

 $\Gamma = (V, E)$  oriented graph (possibly infinite) For each  $v \in V$ , consider a Riemann sphere  $\overline{\mathbb{C}}_{v}$ .

・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・

For each  $e \in E$  from vertex v to vertex v' pick two points  $p_e^- \in \mathbb{C}_v$  and  $p_e^+ \in \mathbb{C}_{v'}$  choose a small complex number  $|t_e|$ .

 $\Gamma = (V, E)$  oriented graph (possibly infinite) For each  $v \in V$ , consider a Riemann sphere  $\overline{\mathbb{C}}_{v}$ .

For each  $e \in E$  from vertex v to vertex v'pick two points  $p_e^- \in \mathbb{C}_v$  and  $p_e^+ \in \mathbb{C}_{v'}$ choose a small complex number  $|t_e|$ .

Remove the disks  $|z - p_e^-| < \sqrt{|t_e|}$  and  $|z - p_e^+| < \sqrt{|t_e|}$ .

Identify the points z and z' on the boundary circles such that

$$(z - p_e^-)(z' - p_e^+) = t_e$$

 $\Gamma = (V, E)$  oriented graph (possibly infinite) For each  $v \in V$ , consider a Riemann sphere  $\overline{\mathbb{C}}_{v}$ .

For each  $e \in E$  from vertex v to vertex v'pick two points  $p_e^- \in \mathbb{C}_v$  and  $p_e^+ \in \mathbb{C}_{v'}$ choose a small complex number  $|t_e|$ .

Remove the disks  $|z - p_e^-| < \sqrt{|t_e|}$  and  $|z - p_e^+| < \sqrt{|t_e|}$ .

Identify the points z and z' on the boundary circles such that

$$(z-p_e^-)(z'-p_e^+)=t_e$$

If  $t_e \neq 0$  this creates a neck connecting  $\overline{\mathbb{C}}_v$  and  $\overline{\mathbb{C}}_{v'}$ . If  $t_e = 0$  this identifies  $p_e^-$  and  $p_e^+$  and creates a node. This defines a Riemann surface  $\Sigma$  possibly with nodes.

How can we define a holomorphic 1-form  $\omega$  on  $\Sigma$ ?

How can we define a holomorphic 1-form  $\omega$  on  $\Sigma$ ?

Let 
$$\gamma_e = C(p_e^+, \varepsilon) = -C(p_e^-, \varepsilon).$$

How can we define a holomorphic 1-form  $\omega$  on  $\Sigma$ ?

◆□▶ ◆□▶ ◆臣▶ ◆臣▶ 臣 のへぐ

Let 
$$\gamma_e = C(p_e^+, \varepsilon) = -C(p_e^-, \varepsilon)$$
.

We want to prescribe  $\int_{\gamma_e} \omega = \alpha_e$ 

How can we define a holomorphic 1-form  $\omega$  on  $\Sigma$ ?

Let 
$$\gamma_e = C(p_e^+, \varepsilon) = -C(p_e^-, \varepsilon)$$
.

We want to prescribe  $\int_{\gamma_e} \omega = \alpha_e$ Necessary condition (Cauchy theorem in  $\overline{\mathbb{C}}_{\nu}$ )

$$\forall \mathbf{v} \in \mathbf{V}, \sum_{\mathbf{e} \in \mathbf{E}_{\mathbf{v}}^+} \alpha_{\mathbf{e}} = \sum_{\mathbf{e} \in \mathbf{E}_{\mathbf{v}}^-} \alpha_{\mathbf{e}}$$
(1)

・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・

 $\begin{array}{l} E_{v}^{-} : \text{edges which start at } v \\ E_{v}^{+} : \text{edges which end at } v \\ E_{v} = E_{v}^{-} \cup E_{v}^{+} \end{array}$ 

#### Finite case : $\Gamma$ finite graph.

#### Theorem (Fay)

 $\omega \mapsto (\int_{\gamma_e} \omega)_{e \in E}$  is an isomorphism from  $\Omega^1(\Sigma)$  to the set of vectors  $(\alpha_e)_{e \in E} \in \mathbb{C}^E$  which satisfy (1).

### Finite case : $\Gamma$ finite graph.

#### Theorem (Fay)

 $\omega \mapsto (\int_{\gamma_e} \omega)_{e \in E}$  is an isomorphism from  $\Omega^1(\Sigma)$  to the set of vectors  $(\alpha_e)_{e \in E} \in \mathbb{C}^E$  which satisfy (1).

 $\Omega^1(\Sigma)$  is the space of regular differentials.

#### Finite case : $\Gamma$ finite graph.

#### Theorem (Fay)

 $\omega \mapsto (\int_{\gamma_e} \omega)_{e \in E}$  is an isomorphism from  $\Omega^1(\Sigma)$  to the set of vectors  $(\alpha_e)_{e \in E} \in \mathbb{C}^E$  which satisfy (1).

#### $\Omega^1(\Sigma)$ is the space of regular differentials.

#### Definition (Bers)

A differential  $\omega$  is regular if it is holomorphic away from the nodes and for each node, it has simple poles at  $p_e^-$  and  $p_e^+$ , with opposite residues.

・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・

### Infinite case : $\Gamma$ infinite graph.

▲□▶ ▲圖▶ ▲≧▶ ▲≣▶ = 目 - のへで

*N* admissible norm on  $\mathbb{C}^V$  (sequences  $(u_v)_{v \in V}$ )

N admissible norm on  $\mathbb{C}^V$  (sequences  $(u_v)_{v \in V}$ ) Examples of admissible norms

▶ 
$$\ell^p$$
 norms,  $1 \le p \le \infty$ 

• weighted  $\ell^p$  norm with weight w satisfying  $\frac{w(v)}{w(v')} \leq c$ 

・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・

N admissible norm on  $\mathbb{C}^V$  (sequences  $(u_v)_{v \in V}$ ) Examples of admissible norms

▶ 
$$\ell^p$$
 norms,  $1 \le p \le \infty$ 

• weighted  $\ell^p$  norm with weight w satisfying  $\frac{w(v)}{w(v')} \leq c$ 

Define norms

$$||\alpha|| = N\left(\left(\sum_{e \in E_{\nu}} |\alpha_e|\right)_{\nu \in V}\right)$$
$$||\omega|| = N\left(\left(\sup_{z \in \Omega_{\nu}} \left|\frac{\omega(z)}{dz}\right|\right)_{\nu \in V}\right)$$

◆□▶ ◆□▶ ◆三▶ ◆三▶ 三三 のへで

*N* admissible norm on  $\mathbb{C}^V$  (sequences  $(u_v)_{v \in V}$ ) Examples of admissible norms

▶ 
$$\ell^p$$
 norms,  $1 \le p \le \infty$ 

• weighted  $\ell^p$  norm with weight w satisfying  $\frac{w(v)}{w(v')} \leq c$ 

Define norms

$$||\alpha|| = N\left(\left(\sum_{e \in E_{v}} |\alpha_{e}|\right)_{v \in V}\right)$$
$$|\omega|| = N\left(\left(\sup_{z \in \Omega_{v}} \left|\frac{\omega(z)}{dz}\right|\right)_{v \in V}\right)$$

Theorem (T)

 $\omega \mapsto (\int_{\gamma_e} \omega)_{e \in E}$  is an isomorphism of Banach spaces from the space of regular differentials  $\omega$  with finite norm to the space of sequences  $(\alpha_e)_{e \in E}$  with finite norm and satisfying (1).

◆□ > ◆圖 > ◆臣 > ◆臣 > ―臣 = ∽��?

3. Balancing and discrete analysis on graphs

▲□▶ ▲圖▶ ★園▶ ★園▶ - 園 - のへで

# Balancing for Riemann example with handles

Configuration :  $p_{k,i} \in \mathbb{C}$ , for  $k \in \mathbb{Z}$  , $1 \leq i \leq n_k$ 

### Balancing for Riemann example with handles

$$\label{eq:configuration} \begin{split} \text{Configuration} : p_{k,i} \in \mathbb{C} \text{, for } k \in \mathbb{Z} \text{ ,} 1 \leq i \leq n_k \\ \text{Forces} : \end{split}$$

$$F_{k,i} = 2\sum_{\substack{j=1\\j\neq i}}^{n_k} \frac{c_k^2}{p_{k,i} - p_{k,j}} - \sum_{j=1}^{n_{k-1}} \frac{c_k c_{k-1}}{p_{k,i} - p_{k-1,j}} - \sum_{j=1}^{n_{k+1}} \frac{c_k c_{k+1}}{p_{k,i} - p_{k+1,j}}$$
  
with  $c_k = \frac{1}{n_k}$ .

◆□▶ ◆□▶ ◆臣▶ ◆臣▶ 臣 の�?

# Balancing for Riemann example with handles

$$\label{eq:configuration} \begin{split} \text{Configuration} : p_{k,i} \in \mathbb{C} \text{, for } k \in \mathbb{Z} \text{ ,} 1 \leq i \leq n_k \\ \text{Forces} : \end{split}$$

$$F_{k,i} = 2\sum_{\substack{j=1\\j\neq i}}^{n_k} \frac{c_k^2}{p_{k,i} - p_{k,j}} - \sum_{j=1}^{n_{k-1}} \frac{c_k c_{k-1}}{p_{k,i} - p_{k-1,j}} - \sum_{j=1}^{n_{k+1}} \frac{c_k c_{k+1}}{p_{k,i} - p_{k+1,j}}$$
with  $c_k = \frac{1}{n_k}$ .

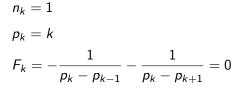
#### Definition

The configuration  $(p_{k,i})_{k \in \mathbb{Z}, 1 \le i \le n_k}$  is balanced if  $F_{k,i} = 0$  for all k, i.

▲□▶ ▲□▶ ▲□▶ ▲□▶ ▲□▶ ▲□▶ ▲□▶

◆□ ▶ < 圖 ▶ < 圖 ▶ < 圖 ▶ < 圖 • 의 Q @</p>

 $n_k = 1$  $p_k = k$ 



◆□▶ ◆□▶ ◆三▶ ◆三▶ 三三 のへで

 $n_{k} = 1$   $p_{k} = k$   $F_{k} = -\frac{1}{p_{k} - p_{k-1}} - \frac{1}{p_{k} - p_{k+1}} = 0$   $dF_{k} \cdot h = 2h_{k} - h_{k-1} - h_{k+1}$   $dF = -\Delta \quad (\text{discrete Laplacian on } \mathbb{Z})$ 

 $n_{k} = 1$   $p_{k} = k$   $F_{k} = -\frac{1}{p_{k} - p_{k-1}} - \frac{1}{p_{k} - p_{k+1}} = 0$   $dF_{k} \cdot h = 2h_{k} - h_{k-1} - h_{k+1}$   $dF = -\Delta \quad (\text{discrete Laplacian on } \mathbb{Z})$ 

Problem :  $\Delta : \ell^{\infty}(\mathbb{Z}) \to \ell^{\infty}(\mathbb{Z})$  neither injective nor surjective.

$$F_k = G_{k+1} - G_k$$
 with  $G_k = rac{1}{p_k - p_{k-1}}$ 

$$F_k = G_{k+1} - G_k$$
 with  $G_k = rac{1}{p_k - p_{k-1}}$ 

Change of variable  $\ell_k = p_k - p_{k-1}$ 

$$G_k = \frac{1}{\ell_k}$$

$$F_k = G_{k+1} - G_k$$
 with  $G_k = rac{1}{p_k - p_{k-1}}$ 

Change of variable  $\ell_k = p_k - p_{k-1}$ 

 $G_k = \frac{1}{\ell_k}$  $dG_k \cdot h = -h_k$ dG = -id

$$F_k = G_{k+1} - G_k$$
 with  $G_k = rac{1}{p_k - p_{k-1}}$ 

Change of variable  $\ell_k = p_k - p_{k-1}$   $G_k = \frac{1}{\ell_k}$   $dG_k \cdot h = -h_k$ dG = -id

Conclusion : we can use the  $\ell^\infty$  norm for this problem.

 $\Gamma = (V, E)$  graph of regular tiling by equilateral triangles

 $\Gamma = (V, E)$  graph of regular tiling by equilateral triangles Define the unbalancing at vertex v by

$$F_{\mathbf{v}} = \sum_{\mathbf{v}' \sim \mathbf{v}} rac{\mathbf{v}' - \mathbf{v}}{||\mathbf{v}' - \mathbf{v}||}$$

◆□▶ ◆□▶ ◆三▶ ◆三▶ 三三 のへで

 $\Gamma = (V, E)$  graph of regular tiling by equilateral triangles Define the unbalancing at vertex v by

$$F_{\mathbf{v}} = \sum_{\mathbf{v}' \sim \mathbf{v}} \frac{\mathbf{v}' - \mathbf{v}}{||\mathbf{v}' - \mathbf{v}||}$$

◆□▶ ◆□▶ ◆三▶ ◆三▶ 三三 のへで

 $F_v = 0$  for the regular tiling by symmetry.

 $\Gamma = (V, E)$  graph of regular tiling by equilateral triangles Define the unbalancing at vertex v by

$$F_{\mathbf{v}} = \sum_{\mathbf{v}' \sim \mathbf{v}} \frac{\mathbf{v}' - \mathbf{v}}{||\mathbf{v}' - \mathbf{v}||}$$

 $F_v = 0$  for the regular tiling by symmetry.

#### Linearised operator

Perturb  $\Gamma$  by a function  $h: V \to \mathbb{R}^2$ , namely  $v(t) = v + th_v$ 

$$L_{v} = \frac{d}{dt} F_{v}(t)|_{t=0}$$

・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・
 ・

 $\Gamma = (V, E)$  graph of regular tiling by equilateral triangles Define the unbalancing at vertex v by

$$F_{\mathbf{v}} = \sum_{\mathbf{v}' \sim \mathbf{v}} \frac{\mathbf{v}' - \mathbf{v}}{||\mathbf{v}' - \mathbf{v}||}$$

 $F_v = 0$  for the regular tiling by symmetry.

#### Linearised operator

Perturb  $\Gamma$  by a function  $h: V \to \mathbb{R}^2$ , namely  $v(t) = v + th_v$ 

$$L_{\nu} = \frac{d}{dt} F_{\nu}(t)|_{t=0}$$

Question : find norms so that *L* is an invertible operator.

# Discrete Laplacian on $\mathbb{Z}^d$

- ◆ □ ▶ → 個 ▶ → 目 ▶ → 目 → のへで

#### Discrete Laplacian on $\mathbb{Z}^d$

Consider a function  $u:\mathbb{Z}^d 
ightarrow \mathbb{R}$ 

- ▶ D<sub>i</sub>u(x) = u(x + e<sub>i</sub>) u(x) denotes its discrete derivative in direction e<sub>i</sub>
- D denotes any 1st order discrete derivative
- $D^k$  denotes any k-th order discrete derivative
- $\Delta u : \mathbb{Z}^d \to \mathbb{R}$  denotes its discrete Laplacian

$$\Delta u(x) = \sum_{i=1}^{d} u(x + e_i) + u(x - e_i) - 2u(x)$$

Consider the weight w(x) = 1 + |x|.

$$||u||_{\ell^p_\beta} = \left(\sum_{x\in\mathbb{Z}^d} |u(x)|^p w(x)^{\beta p}\right)^{1/p}$$

◆□▶ ◆□▶ ◆臣▶ ◆臣▶ 臣 の�?

Consider the weight w(x) = 1 + |x|.

$$||u||_{\ell^p_\beta} = \left(\sum_{x\in\mathbb{Z}^d} |u(x)|^p w(x)^{\beta p}\right)^{1/p}$$

$$||u||_{W^{k,p}_{\beta}} = \sum_{j=0}^{k} ||D^{j}u||_{\ell^{p}_{\beta+j}}$$

◆□▶ ◆□▶ ◆臣▶ ◆臣▶ 臣 の�?

Consider the weight w(x) = 1 + |x|.

$$||u||_{\ell^p_\beta} = \left(\sum_{x\in\mathbb{Z}^d} |u(x)|^p w(x)^{\beta p}\right)^{1/p}$$

$$||u||_{W^{k,p}_{eta}} = \sum_{j=0}^{k} ||D^{j}u||_{\ell^{p}_{eta+j}}$$

◆□▶ ◆□▶ ◆三▶ ◆三▶ 三三 のへぐ

Theorem (T)  
If 
$$d \ge 3$$
,  $1 and  $2 - \frac{d}{p} < \beta < d - \frac{d}{p}$ , then  
 $\Delta : W^{2,p}_{\beta-2}(\mathbb{Z}^d) \to \ell^p_{\beta}(\mathbb{Z}^d)$$ 

is a Banach isomorphism

Consider the weight w(x) = 1 + |x|.

$$||u||_{\ell^p_\beta} = \left(\sum_{x\in\mathbb{Z}^d} |u(x)|^p w(x)^{\beta p}\right)^{1/p}$$

$$||u||_{W^{k,p}_{\beta}} = \sum_{j=0}^{k} ||D^{j}u||_{\ell^{p}_{\beta+j}}$$

Theorem (T)  
If 
$$d \ge 3$$
,  $1 and  $2 - \frac{d}{p} < \beta < d - \frac{d}{p}$ , then  
 $\Delta : W^{2,p}_{\beta-2}(\mathbb{Z}^d) \to \ell^p_{\beta}(\mathbb{Z}^d)$$ 

is a Banach isomorphism

Discrete version of same result for  $\mathbb{R}^d$  (Bartnik...)

## Back to our problem

- ◆ □ ▶ ◆ □ ▶ ◆ □ ▶ → □ ● − の < ↔

 $\Gamma$  regular tiling by equilateral triangles.

◆□▶ ◆□▶ ◆臣▶ ◆臣▶ 臣 のへぐ

 $\Gamma$  regular tiling by equilateral triangles.

- $\Gamma$  is a lattice, so one can
  - define discrete derivatives of any order
  - define weighted discrete Sobolev spaces of any order
  - ▶ use Fourier transform to invert the linearized operator *L*.

▲ロト ▲帰ト ▲ヨト ▲ヨト 三日 - の々ぐ

 $\Gamma$  regular tiling by equilateral triangles.

- $\Gamma$  is a lattice, so one can
  - define discrete derivatives of any order
  - define weighted discrete Sobolev spaces of any order
  - use Fourier transform to invert the linearized operator *L*.

Conclusion : we can use weighted discrete Sobolev spaces for this problem.